E-MY2*-TFK12ES-A

Manual de instalación y mantenimiento
Accionador e-Rodless
Serie E-MY2C / E-MY2H / E-MY2HT

Normas de seguridad

- Este manual contiene información fundamental para la protección de usuarios y otros contra posibles lesiones y daños al equipo.
- Lea este manual antes de utilizar el producto para asegurarse un correcto manejo del mismo, y lea los manuales de los aparatos correspondientes antes de utilizarlos.
- Conserve el manual en un lugar seguro para futuras consultas.
- Las instrucciones indican el nivel de riesgo potencial mediante las etiquetas “PELIGRO”, “ADVERTENCIA” o “PRECAUCIÓN”, que van seguidas de información importante sobre seguridad que debe respetarse rigurosamente.
- Para asegurar la seguridad del personal y del equipo, consulte las instrucciones de seguridad en este manual y en el catálogo del producto.

⚠ **PRECAUCIÓN**	Si no se observan estas instrucciones podrían producirse lesiones o daños en el equipo.
⚠ **ADVERTENCIA**	Si no se observan estas instrucciones podrían producirse lesiones graves o incluso la muerte.
⚠ **PELIGRO**	En condiciones extremas, podrían producirse lesiones graves o incluso la muerte.

⚠ ADVERTENCIA

- **No desmonte, modifique (incluido el cambio de placa de circuito impreso) ni repare la unidad.**
  Pueden producirse lesiones o fallos de funcionamiento.
- **No lo manipule ni cambie la configuración conl las manos mojadas.**
  Podría sufrir una descarga eléctrica.
- **No utilice el producto con especificaciones distintas de las indicadas.**
  Pueden producirse incendios, errores de funcionamiento o daños.
  Utilice la unidad únicamente cuando haya confirmado las especificaciones.
- **No utilice el producto en un entorno con posible presencia de gas explosivo o corrosivo para evitar incendios, explosiones o corrosiones.**
  Este producto no es resistente a explosiones
- **Cuando esté en funcionamiento, no entre en el radio de las partes móviles ni las toques.**
  Podría resultar herido.

⚠ PRECAUCIÓN

- **No tocar las partes laterales o bajas del motor o del controlador.**
  Estas partes se calientan y no deben tocarse hasta confirmar que se han enfriado.
- **La conexión a tierra debe realizarse de forma separada lo más cerca posible del controlador y mantener corto el cable.**
  Asegúrese de conectar a tierra el producto para mantener la capacidad de resistencia al ruido del accionador.
  Toma a tierra con terminal FG.
- **Realice una inspección funcional después del mantenimiento.**
  Detenga el funcionamiento cuando el equipo o algún componente no funcionen de forma adecuada.
  No se puede garantizar la seguridad si funcional mal accidentalmente.
  Para garantizar la seguridad compruebe el cableado de la señal ALM introduciendo una señal de parada y provocando que se ilumine el indicador de error.
- **Cuando se haya ajustado la carrera, enciéndalo y lleve a cabo un aprendizaje de la carrera.**
  Si ese aprendizaje no se realiza, el producto puede funcionar sin la carrera ajustada y podría dañarse el equipo conectado.

Normas de seguridad (continuación)

- **No conecte a la fuente de alimentación ni encienda antes de confirmar que el área de trabajo es segura.**
  El movimiento del mecanismo puede causar un accidente si está encendido. El mecanismo vuelve a la posición inicial por la señal de entrada IN1 or IN2.
  (Excepto si no se realiza aprendizaje de carrera.)

NOTA

Siga las instrucciones que se indican a continuación al manipular el accionador. De lo contrario, el producto podría sufrir daños o sufrir un fallo y funcionar mal como resultado.

- No lo utilice con un voltaje superior al especificado.
- No aplique una carga superior a la especificada.
- Mantenga la resistencia del equipo adjunto dentro de los límites de la resistencia tolerada.
- Deje un espacio alrededor del accionador para su mantenimiento.
- No deje caer ni golpee el producto ni le provoque un impacto excesivo.
- Sujete el cuerpo para su manejo.
- Mantenga el par de apriete.
- No instale el accionador en un lugar donde alguien pueda tropezarse.
- Mantenga la planitud de la superficie de montaje en 0.1/500 mm.
- No doble el cable repetidamente ni tire del cable conectado para evitar daños.
- Conecte los cables adecuadamente.
- No active el producte mientras coloca los cables.
- No lo utilice en un lugar donde el polvo, partículas o salpicaduras de agua,
  podrían dañar el producto.
- No lo utilice en un lugar donde se generen campos magnéticos.
- No lo utilice en un entorno sujeto a temperaturas extremas.
- No lo utilice cerca de una fuente de sobrevoltaje.
- No interrumpa la carga, no solo causará un error, sino que podría causar una sobretensión y dañar el accionador.
- No pulse los botones de configuración con objetos punzantes para evitar dañar los botones.
- Llevar a cabo el mantenimiento del producto periodicamente.

Método de Indicación del Modelo

E-MY2 □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □

Tipo de guía	
C	Guía com rodillos
H	Guía lineal de doble guía
HT	Guía lineal de doble guía

Tamaño nominal
16
25

Velocidad	
L	Velocidad baja
M	Velocidad media
Nil	Velocidad estándar
H	Veocidad alta

Tipo de carga	
Q	Carga fuerte
Nil	Carga estándar
E	Carga media
D	Carga ligera

Carrera

Número de parada de posición	
Nil	3 posiciones
A	5 posiciones

Tipo de salida	
N	NPN
P	PNP

Colocación del motor	
TA	Parte superior, (izquierda)
DA	Parte inferior, (izquierda)
TB	Parte superior, (derecha)
DB	Parte inferior, (derecha)

Largura de cable		
Nil	Controlado - tipo integrado	
M	1 m	Controlador - tipo separado
L	3 m	
Z	5 m	

Autoconmutador

Número de detectores

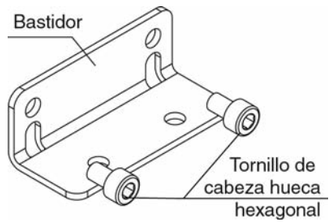
Nil	—
Q	Marcado CE

NOTA)
- No es necesario añadir un sufijo en el tipo decontrol integrado. Le acompaña un producto que cumple las directrices de la UE
- Se adjunta un filtro de sonido que no está fijado siguiendo la especificación “Q”.

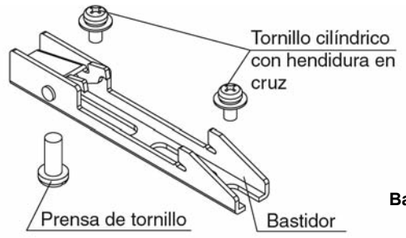
NOTA: Consulte el catálogo para información sobre el autoconmutador (tipo y número) y la carrera.

Método de Indicación del Modelo (continuación)

Opciones
- Bastidor de montaje del controlador
- bastidor tipo L •••••• MYE-LB Tornillo de cabeza hueca hexagonal M5 x 8 (2)
- bastidor carril DIN•••• MYE-DB Tornillo cilíndrico con hendidura en cruz M3 x 6.5 (2)
  Prensa de tornillo M4 x 10 (1)



Bastidor tipo L
(MYE-LB)



Bastidor carril DIN
(MYE-DB)

Detectores aplicables

Tipo	Función especial	Entrada eléctrica	Indicador luminoso	Cableado (Salida)	Voltaje con carga			Modelo de autoconmutador		Largura del hilo conductor (m) NOTA 1)				Conector de precableado.	Carga aplicable	
					DC		AC	Dirección de entrada eléctrica		0.5 (Nil)	1 (M)	3 (L)	5 (Z)			
								Perpendicular	En línea							
Interruptor de lengüeta	—	Pasacables	Si	3 cables (NPN equiv.)	—	5 V	—	A96V	A96V	●	—	●	—	—	circuito IC	—
				2 cables	24 V	12 V	100 V	A93V	A93	●	—	●	—	—	—	Relé PLC
			—			5 V 12 V	100 V o menos	A90V	A90	●	—	●	—	—	circuito IC	
Interruptor de estado sólido	—	Pasacables	Si	3 cables (NPN)	24 V	5 V 12 V	—	M9NV	M9N	●	—	●	○	○	circuito IC	Relé PLC
				3 cables (PNP)				M9PV	M9P	●	—	●	○	○		
				2 cables		12 V		M9BV	M9B	●	—	●	○	○	—	
	Indicador de diagnóstico (Indicación en 2 colores)			3 cables (NPN)		5 V 12 V		M9NWV	M9NW	●	●	●	○	○	circuito IC	
				3 cables (PNP)				M9PWV	M9PW	●	●	●	○	○		
				2 cables		12 V		M9BWV	M9BW	●	●	●	○	○	—	

NOTA 1) Símbolos de la largura del hilo conductor: 0.5 m •••••••Nil (Ejemplo) M9N
1 m •••••••M M9NWM
3 m •••••••L M9NL
5 m •••••••Z M9NZ

NOTA) Los interruptores de estado sólido marcados con “ ○ ” se fabrican por encargo.

Especificaciones

Especificaciones genéricas

Elemento		Especificaciones			
Modelo		E-MY2C, E-MY2H, E-MY2HT			
Rango de velocidad de transferencia	Velocidad baja	De 10 a 1000 mm/s			
	Velocidad media	De 50 a 1000 mm/s			
	Velocidad estándar	De 100 a 1000 mm/s			
	Velocidad alta NOTA 1)	De 200 a 2.000 mm/s			
Rango de la aceleración de la velocidad de transferencia	Tipo de carga	Carga fuerte	Carga estándar	Carga media	Carga ligera
	Aceleración	De 0.25 a 2.45 m/s²	De 0.49 a 4,90 m/s²	De 0.98 a 9,80 m/s²	De 1.96 a 19,6 m/s²
Peso de carga máximo NOTA 2)	Tamaño nominal:16	10 kg	5 kg	2,5 kg	1,25 kg
	Tamaño nominal:25	20 kg	10 kg	5 kg	2,5 kg
Método de aceleración y desaceleración		Unidad trapezoidal			
Dirección de movimiento		Dirección horizontal			
Puntos de posición		Ambos extremos (topes mecánicos), 1 ó 3 posición intermedia			
Precisión de parada de posición repetida	Ambos extremos	± 0,01 mm			
	Posición de parada intermedia	± 0,1 mm			
Resistencia a externa permitida (NOTA 3)	Tamaño nominal:16	10 N			
	Tamaño nominal:25	20 N			
Método de posicionamiento del punto de parada intermedio		Enseñanza directa, enseñanza JOG			
Punto de configuración de la posición		Cuerpo del controlador			
Pantalla		5 LEDs. 1 para la alimentación, otro para la alarma y otros 3 para confirmar posicionamiento			
Señal de entrada		Señal de mando de actuación, Señal de entrada de parada			
Señal de salida		Señal de posicionamiento completo, Señal de detección de parada, Señal de disponibilidad			

NOTA 1) Velocidad alta sólo disponible en E-MY2H y E-MY2HT.
NOTA 2) El peso de carga máxima muestra la capacidad del motor.
Téngalo en consideración con el factor de carga de guía cuando elija un modelo.
NOTA 3) Mantenga la resistencia del equipo conectado inferior a lo permitido.

Especificaciones eléctricas

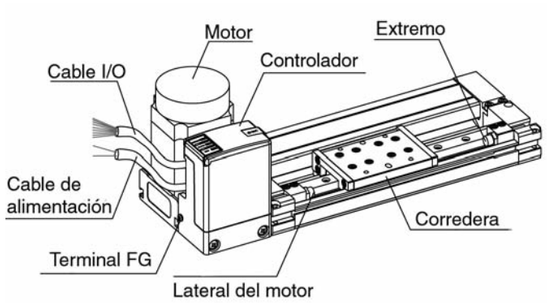
Elemento		Especificaciones
Voltaje de la alimentación para funcionamiento	Voltaje de alimentación	24 VDC ± 10%
	Consumo actual	Máx.5 A (en 2 s) normalmente 2.5 A en 24 VDC
Voltaje de la alimentación para la señal	Voltaje de alimentación	24 VDC ± 10%
	Consumo actual	30 mA + capacidad de salida de carga en 24 VDC
Capacidad de señal de entrada		6 mA o menos / 1 circuito en 24 VDC (Entrada acoplador óptico)
Capacidad de salida de carga		30 VDC o menos, 20 mA o menos / 1 circuito (salida del colector abierta)
Dispositivos de detención anormal		Señal de parada, Salida externa anormal, Alimentación eléctrica anormal, Unidad anormal Temperatura anormal, Carrera anormal, Anomalía en el motor, Anomalía en el controlador

Especificaciones del entorno

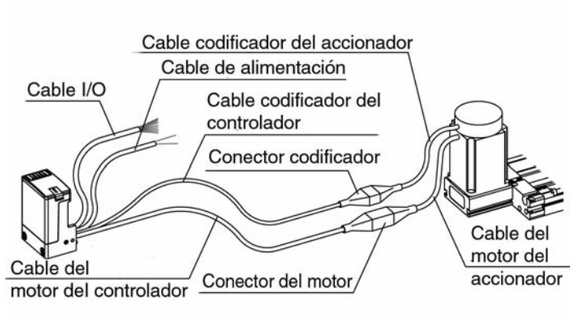
Elemento		Especificaciones
Rango de temperatura en funcionamiento	Parte del accionador	De 5 a 50 ºC (tipo separado) De 5 a 40 ºC (tipo integrado)
	Controlador	De 5 a 40 ºC (ambos tipos)
Rango de humedad de operación		De 35% a 85% de humedad relativa (sin condensación)
Rango de temperatura de almacenaje		De -10 a 60 °C (sin condensación ni congelación)
Rango de humedad de almacenaje		De 35% a 85% de humedad relativa (sin condensación)
Tensión no disruptiva		Entre todas las terminales externas y la carcasa: 500 VAC por minuto
Resistencia de aislamiento		Entre terminal externa y carcasa: 50 MΩ (500 VDC)
Resistencia al ruido		1000 Vp-p Ancho de pulso 1 µs, Tiempo de subida 1 ns
Estándar de certificación adquirido		Marcado CE

Nombres / Funciones de partes individuales

Controlado - tipo integrado

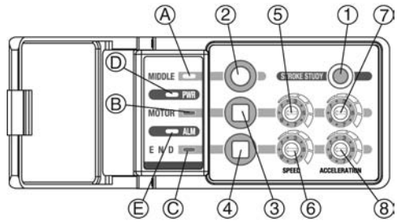


Controlador - tipo separado



Descripción	Contenido/Función
Corredera	Las partes que pueden moverse en el accionador
Motor	El motor para mover el accionador
Cable de alimentación	Línea eléctrica para poner en funcionamiento el accionador
cable I/O	La línea de señal para transmitir la señal de posicionamiento finalización y orden de funcionamiento
Controlador	La unidad para controlar, configurar y manejar el accionador
Terminal FG	La terminal para conectar el cable FG
Cable codificador del accionador	Cable codificador del accionador y el controlador
Cable del motor del accionador	Cable del motor que conecta el accionador y el controlador
Cable codificador del controlador	Cable codificador del controlador separado
Cable del motor del controlador	Cable del motor del controlador separado

Detalle de controlador



Estado de la luz del indicador

OFF

intermitente

ON

Interruptor

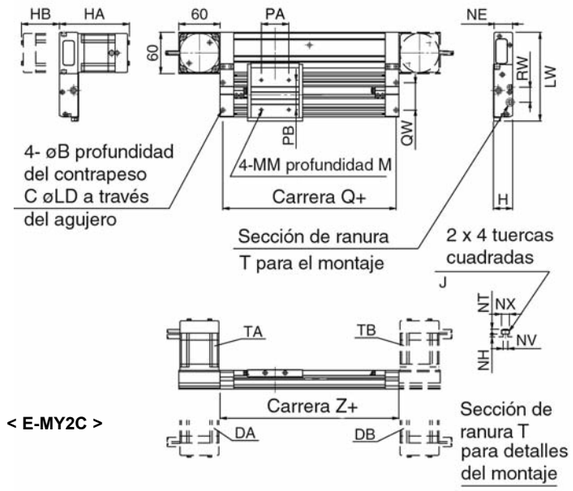
Nº	Contenido/Función
①	Interruptor de aprendizaje de carrera
② a ④	Interruptor para mover la parte deslizante y establecer la posición intermedia
⑤	Selector rotatorio para establecer la velocidad de movimiento hacia el lado del motor
⑥	Selector rotatorio para establecer la velocidad de movimiento hacia el extremo contrario
⑦	Selector rotatorio para establecer la aceleración del movimiento hacia el lado del motor
⑧	Selector rotatorio para establecer la aceleración del movimiento hacia el lado del motor

Luz del indicador

Símbolo	Descripción
Ⓐ	Luz indicadora MEDIA (Verde)
Ⓑ	Luz indicadora MOTOR (Verde)
Ⓒ	Luz indicadora EXTREMO (Verde)
Ⓓ	Luz indicadora PWR (Verde)
Ⓔ	Luz indicadora ALM (Roja)

Dimensiones de contorno (mm) y peso (kg)

< E-MY2C >



Peso

Parte del accionador — Unidad: kg

Tamaño nominal	Peso básico	50 mm de carrera por peso adicional
16	2.00	0.14
25	3.71	0.21

Parte del controlador remoto — Unidad: kg

Cuerpo del controlador	Largura de cable		
	1 m	3 m	5 m
0.24	0.09	0.24	0.39

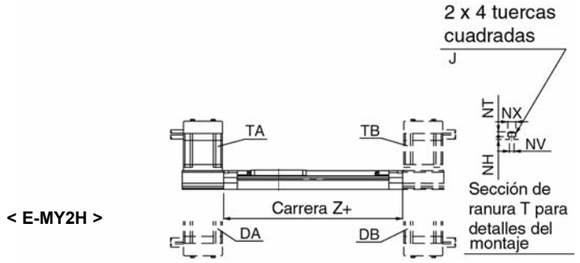
Dimensiones (mm)

Modelo	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2C16	6	3.5	28	101.7	74.7	M3x0.5	3.5
E-MY2C25	9.5	5.4	37	132.2	96.7	M5x0.8	5.5

Modelo	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2C16	129	7	M4x0.7	27	2	3.5	3.4
E-MY2C25	170	9	M5x0.8	35.5	3	5.3	5.5

Modelo	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2C16	5.8	40	43	152	40	22	160
E-MY2C25	8.5	60	67	198	60	34	210

< E-MY2H >



Peso

Parte del accionador — Unidad: kg

Tamaño nominal	Peso básico	50 mm de carrera por peso adicional
16	1.87	0.14
25	3.37	0.23

Parte del controlador remoto — Unidad: kg

Cuerpo del controlador	Largura de cable		
	1 m	3 m	5 m
0.24	0.09	0.24	0.39

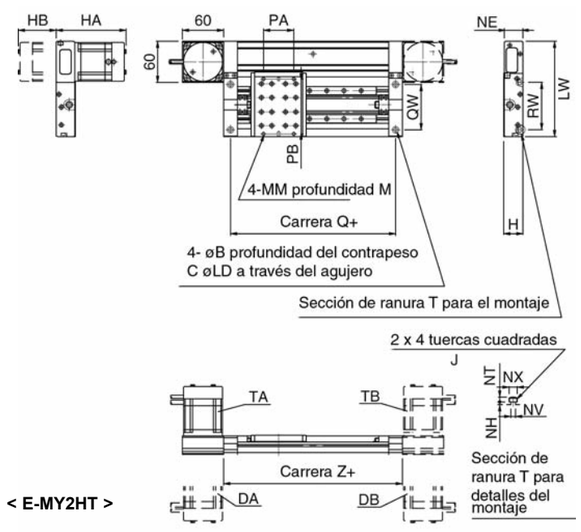
Dimensiones (mm)

Modelo	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2C16	6.5	3.3	28	101.7	74.7	M3x0.5	3.3
E-MY2H25	9.5	5.4	37	132.2	96.7	M5x0.8	5.5

Modelo	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2C16	102	7	M4x0.7	27	2	3.5	3.4
E-MY2H25	128	9	M5x0.8	35.5	3	5.3	5.5

Modelo	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2C16	5.8	40	40	152	40	40	160
E-MY2H25	8.5	60	60	198	60	50	210

< E-MY2HT >



Peso

Parte del accionador — Unidad: kg

Tamaño nominal	Peso básico	50 mm de carrera por peso adicional
16	2.30	0.21
25	4.59	0.38

Parte del controlador remoto — Unidad: kg

Cuerpo del controlador	Largura de cable		
	1 m	3 m	5 m
0.24	0.09	0.24	0.39

Dimensiones (mm)

Modelo	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2HT16	9.4	5.4	28	101.7	74.7	M3x0.5	5.5
E-MY2HT25	14	8.6	37	132.2	96.7	M6x1	9

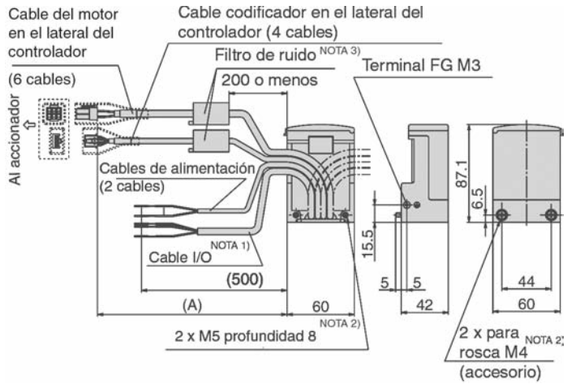
Modelo	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2HT16	139	9	M5x0.8	27	2	3.5	3.4
E-MY2HT25	181	12	M8x1.25	35.5	4	6.5	6.6

Modelo	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2HT16	5.8	44	80	140	66	69	160
E-MY2HT25	10.5	63	110	185	98	100	210

Dimensiones del contorno (mm) y peso (kg) (continuación)

Tipo de control remoto (Parte del controlador remoto)

Controlador



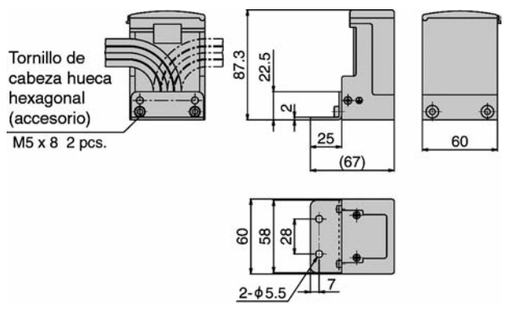
Cable de extensión	Una dimensión
M	1000 mm
L	3000 mm
Z	5000 mm

NOTA 1) Para el tipo que puede detenerse en 3 puntos, el cable I/O es un cable de 9 hilos y para el que puede detenerse en 5 puntos se utiliza un cable de 11 núcleos.

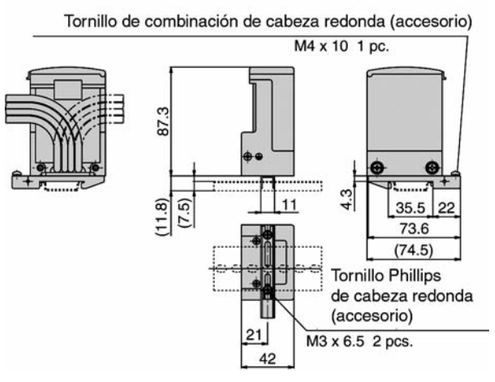
NOTA 2) Al montar el tipo de controlador separado, utilizar el tornillo incluido M4 o la conexión M5 localizada en un lateral del controlador.

NOTA 3) Cuando se elige el modelo que cumple con la normativo de la UE, se incluye un filtro de ruido pero que no va fijado.
El cable para los modelos que cumplen con la normativa de la UE utiliza la protección correspondiente. Incluso si se fija un filtro para el ruido en un producto no marcado como UE, éste no puede pasar a ser un producto que cumple la normativa de la UE.

Bastidor L/MYE-LB (Opción)



Bastidor de raíl DIN/MYE-DB (Opción)



Instalación

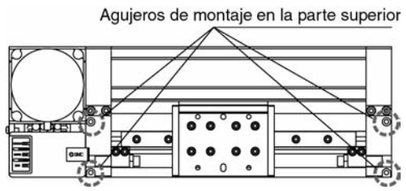
Precauciones para la instalación

- No operar el accionador fuera del rango de temperatura.
- No instale el accionador en un lugar donde alguien pueda tropezarse.
- El accionador debe instalarse en una superficie lisa cumpliendo con la precisión mecánica o referencias equivalente
  Además, confirme que la lisura está en 0.1/500 mm.

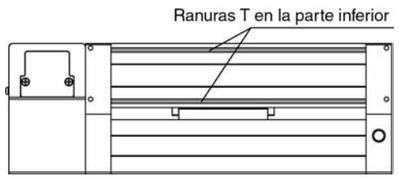
Instalación del cuerpo

Usar 4 agujeros de montaje en la parte superior del cuerpo o tuercas dentro de 2 ranuras T en la parte inferior del cuerpo para la instalación.

Vista frontal



Vista de botón



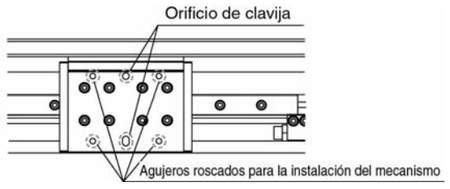
Agujeros de montaje en la parte superior

Modelo	Nominal de accionador	Agujero de montaje Tamaño de rosca	Ranuras T Tamaño de rosca	Ranuras T Largura efectiva
E-MY2C E-MY2H	16	M3	M3	De 4 a 5 mm
	25	M5	M5	De 6 a 8 mm
E-MY2HT	16	M5	M4	De 6 a 7 mm
	25	M8	M6	De 8 a 10 mm

- Si las ranuras T de la parte inferior se utilizan en la instalación, elija un tornillo que tenga una largura efectiva para poder entrar desde la parte inferior.

Instalación del cuerpo

Utilizar 4 agujeros roscados de la parte superior del deslizador para instalar el mecanismo. Además, si es necesario, utilizar también el orificio de la clavija.



Instalación del cuerpo

Modelo	Tamaño nominal de accionador	Dimensión de orificio estriado	Largura efectiva
E-MY2C E-MY2H	16	M4 profundidad 7 mm	De 4 a 7 mm
	25	M5 profundidad 9 mm	De 5 a 9 mm
E-MY2HT	16	M5 profundidad 9 mm	De 5 a 9 mm
	25	M8 profundidad 12 mm	De 8 a 12 mm

- Elija un tornillo que permita una largura efectiva para que entre la rosca.

Orificio de clavija

Modelo	Tamaño nominal de accionador	Diámetro del agujero y anchura del agujero ovalado
E-MY2H	16	(Ø) 4 H7 profundidad 5 mm
	25	(Ø) 5 H7 profundidad 5 mm
E-MY2HT	16	(Ø) 5 H7 profundidad 5 mm
	25	(Ø) 6 H7 profundidad 8 mm

- Sólo a E-MY2H y E-MY2HT llevan un orificio de clavija.

Controlador de montaje (Cuando se utiliza un tipo de controlador separado)

Cómo extraer el controlador
Soltar el tornillo de montaje M4 que se muestra en la figura 1 y extraer el controlador.

Montaje directo
Usar el tornillo de montaje M4 que se muestra en la figura 1 o el agujero roscado M5 para montar el controlador.

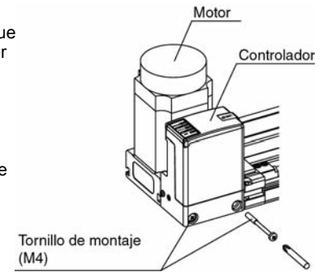


fig. 1

Montaje con bastidor tipo L
Montar el bastidor opcional tipo L en la unidad principal utilizando los dos tornillos para el montaje M5X8L e colocar en la instalación con un tornillo hexagonal de cabeza hueca como se muestra en la fig. 2.

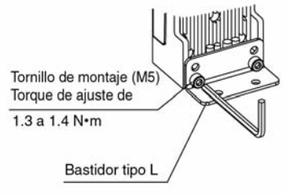


fig. 2

Montaje por bastidor carril DIN
Utilizar tornillo de ajuste para montar un bastidor de montaje de raíl DIN opcional en el cuerpo.
Al montarlo, bajar el bastidor de abrazadera como en la fig. 3.
Por favor, tenga en cuenta que algunos utensilios pueden obstruir el bastidor de la abrazadera.

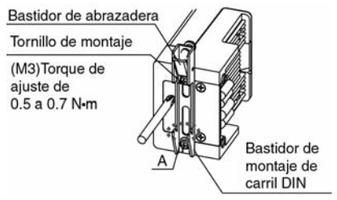


fig. 3

Si monta en un raíl DIN, coloque A, fig. 3 en el raíl DIN, empuje la parte superior del bastidor hasta llevarlo a su posición y fíjelo con la prensa de tornillo como se muestra en la fig. 4.
Si no se aplica una presión adecuada, esa parte puede caerse.

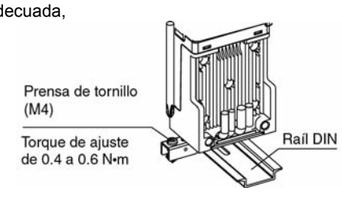
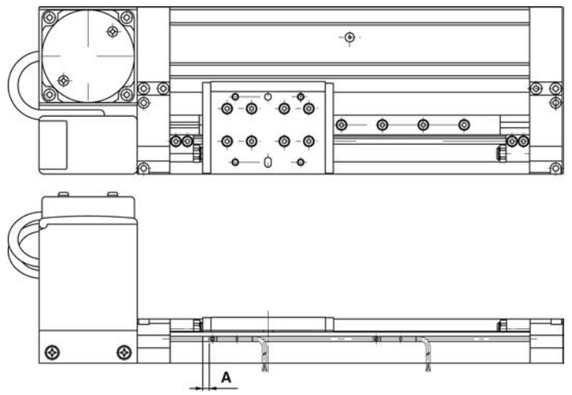


fig. 4

Autoconmutadores/Posición de montaje adecuada en Detección del final de la carrera

NOTA) El rango de operación es una guía que incluye histérisis, pero que no está garantizado. Hay muchas grandes variaciones (tanto como ±30%) dependiendo del entorno ambiental.



D-A9, D-A9□V (mm)

Modelo	Tamaño nominal	Un	Rango de funcionamiento
E-MY2C	16	4	8.5
E-MY2H		6	
E-MY2HT		30	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	4.4	

D-M9, D-M9□V (mm)

Modelo	Tamaño nominal	Un	Rango de funcionamiento
E-MY2C	16	8	3
E-MY2H		10	
E-MY2HT		34	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	8.4	4

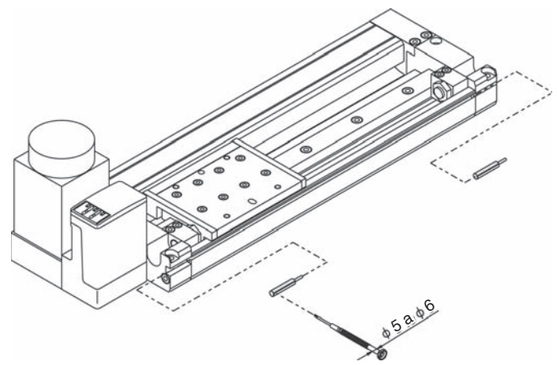
D-M9□W, D-M9□WV (mm)

Modelo	Tamaño nominal	Un	Rango de funcionamiento
E-MY2C	16	8	6
E-MY2H		10	
E-MY2HT		34	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	8.4	9

Montar el autoconmutador

Al montar los autoconmutadores, deben insertarse en el elenchufe del accionador en la dirección que se muestra en el dibujo.
Una vez en la posición de montaje, utilice un destornillador de relojero de cabeza plana para apretar el tornillo de ajuste incluido.

NOTA) Para apretar ese tornillo de ajuste, utilice un destornillador de relojero con un diámetro de empuñadura de 5 a 6 mm. El par de apriete debe ser de 0.1 a 0.2 N•m.



Cableado

2 cables de alimentación AWG20 (0.52 mm² de sección de cable)

Símbolo	Color de cable	Nombre de la señal	Contenido
DC1 (+)	Marrón	Vcc	Cable de alimentación para funcionamiento de accionador
DC1 (–)	Azul	GND	

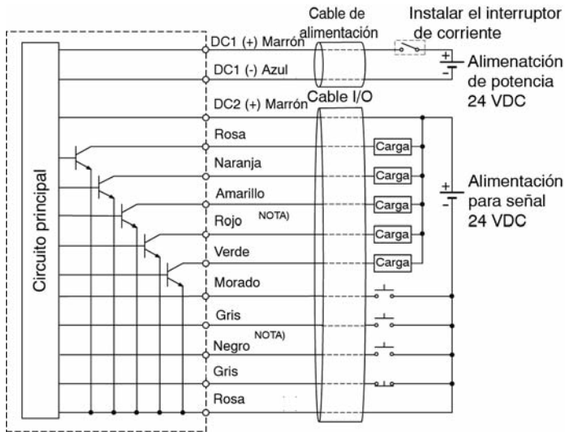
Cable I/O 9 u 11 cables AWG28 (0.088 mm² de sección de cable)

Símbolo	Color de cable	Nombre de la señal	Contenido
DC2 (+)	Marrón	Vcc	Línea de alimentación eléctrica para señal
DC2 (–)	Azul	GND	
Señal de salida	Rosa	salida DISPONIBLE	La señal para informar que el controlador puede modificarse
	Naranja	La salida para completar el posicionamiento 1	La señal para informar que el posicionamiento está completado
	Amarilla	La salida para completar el posicionamiento 2	
	Rojo NOTA)	La salida para completar el posicionamiento 3	
	Verde	Salida de la alarma	Informa de una alarma en el controlador
Señal signal	Morado	Orden de funcionamiento de transmisión de entrada 1	La señal para transmitir la orden de funcionamiento
	Gris	Orden de funcionamiento de transmisión de entrada 2	
	Negro NOTA)	Orden de funcionamiento de transmisión de entrada 3	
	Blanco	Entrada de señal de parada	La señal para transmitir la orden de parada (Cuando el contacto está abierto)

• Si el producto se maneja sin el cable I/O intencionada o no intencionadamente, asegúrese de que la potencia de transmisión puede suprimirse para evitar lesiones accidentales

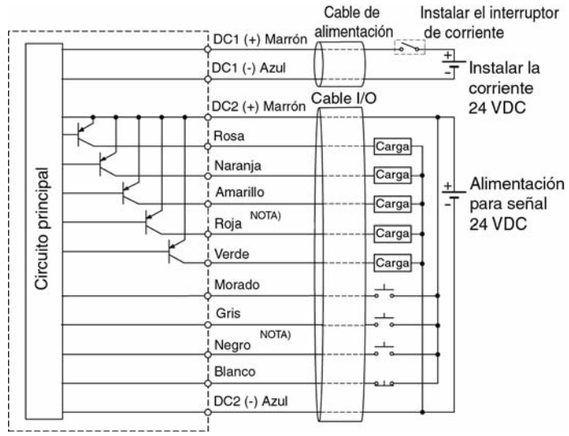
NOTA) Los cables rojo y negro están disponibles sólo con el tipo que puede detenerse en 5 puntos.

• Correspondientes a NPN I/O



NOTA) Los cables rojo y negro están disponibles sólo con el tipo que puede detenerse en 5 puntos.

• Correspondientes a PNP I/O



NOTA) Los cables rojo y negro están disponibles sólo con el tipo que puede detenerse en 5 puntos.

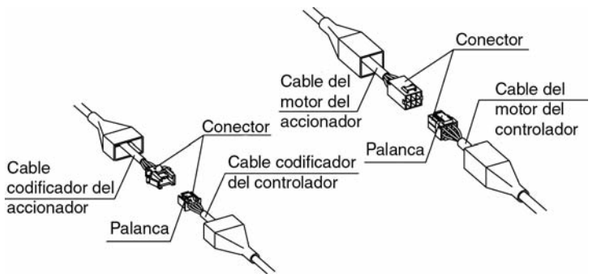
Conexión del motor y del controlador
(Cuando se utiliza un tipo de controlador separado)

⚠ PRECAUCIÓN

No tirar del cable con fuerza cuando se conecte o desconecte al conector.
El cable se puede desconectar.

Desconecte el suministro eléctrico durante la conexión.
La corredera puede moverse de repente.

• Considere la dirección del conector e insértelos hasta que hagan clic cuando conecte el cable.
• Cuando saque el cable, sáquelos tirando de ellos mientras presiona la palanca del conector.



Indicador de alarma y solución

Cuando salte la alarma, soluciónelo de la siguiente manera.

OFF intermitente ON

Punto	Pantalla	Contenido	Disposición
Señal de parada	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	El contacto de la entrada de la parada está abierto o se ha cortado la alimentación para la señal	Confirme que funciona la alimentación de la señal y asegúrese de que se hace el contacto de la parada
Salida externa anómala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Salida externa anormal. * La señal de alarma no es salida.	[Alimentación eléctrica común] Apagar para comprobar la carga del cableado y modificar si es necesario. Después volver a encender la corriente.
			[Alimentación eléctrica independiente] Desconectar para señal para comprobar el cableado de carga y modificar si es necesario. Después volver a encender y pulsar botón MEDIO
Anomalía en suministro electrico	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	El voltaje del suministro eléctrico es excesivo o menor que el límite de la operación.	Comprobar el voltaje y ajustar si es necesario y después ejecutar el restablecimiento de la alarma.
Anomalía en el desplaza-miento	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Máx. la salida continúa durante un periodo prolongado.	Compruebe el peso del mecanismo y el material ajeno fijado a la parte en funcionamiento y después restablezca la alarma.
Temperatura anómala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	La temperatura interna del controlador es excesiva.	Disminuir la temperatura ambiente del accionador y después restablecer la alarma.
Carrera anómala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	El motor gira a velocidad excesiva o se detiene antes de terminar la carrera.	Si se encuentra material extraño, extraerlo y restablecer la alarma.
			Reajustar la carrera ajustando la unidad a la carrera correspondiente y vuelva a realizar el aprendizaje de la carrera después de apagar el suministro eléctrico. NOTA)
			Si usa un tipo de controlador separado, compruebe la parte conectada entre el motor y el controlador después de apagar la electricidad.
Anomalía en el motor	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	El motor no gira de forma adecuada o se detecta sobrecorriente.	Restablecer la alarma.
			Cuando el tipo de controlador separado compruebe la parte conectada entre el motor y el controlador después de apagar la electricidad.
Anomalía en el controlador	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	La CPU esta descontrolada o el contenido de la memoria no es normal.	Apáguelo y vuélvalo a encender.
Anomalía en valor de configuración	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	El interruptor de velocidad y acelaración cambia en posición de bloqueo.	Volver a establecer el valor de la velocidad y la aceleración al de la posición bloqueada. * La señal de la alarma no es salida.

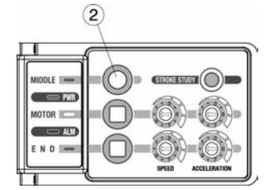
NOTA) El producto está en la misma a condición que cuando se completó el aprendizaje de la carrera. El accionador no vuelve a su posición original al introducir la orden de funcionamiento.

• Si el error no puede subsanarse, apagar, dejar de utilizar el producto y contactar con SMC.

Restablecimiento de la alarma

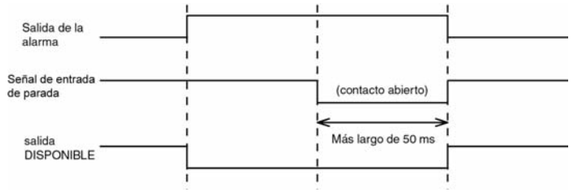
El restablecimiento de la alarma está disponible manualmente botón ② o introduciendo una señal externa.

Restablecimiento manual de la alarma.
Una vez activada la alarma y solucionado el fallo, pulsar el botón ②.



Restablecimiento de la alarma externa

Cuando salta una alarma, puede restablecerse introduciendo la orden de parada externamente durante 50 ms o más después de haberse solucionado el fallo. Entonces la operación está disponible.



El estado de recuperación es como sigue

• La corredera se puede mover con libertad hasta que se da la orden de funcionamiento.
• Después de la recuperación, introduzca la orden de funcionamiento para el restablecimiento. La velocidad inicial, después de la recuperación, para la primera operación es de 50 mm/s.

Contacto

AUSTRIA	(43) 2262 62280	PAÍSES BAJOS	(31) 20 531 8888
BÉLGICA	(32) 3 355 1464	NORUEGA	(47) 67 12 90 20
REP. CHECA	(420) 541 424 611	POLONIA	(48) 22 211 9600
DINAMARCA	(45) 7025 2900	PORTUGAL	(351) 21 471 1880
FINLANDIA	(358) 207 513513	ESLOVAQUIA	(421) 2 444 56725
FRANCIA	(33) 1 6476 1000	ESLOVENIA	(386) 73 885 412
ALEMANIA	(49) 6103 4020	ESPAÑA	(34) 945 184 100
GRECIA	(30) 210 271 7265	SUECIA	(46) 8 603 1200
HUNGRÍA	(36) 23 511 390	SUIZA	(41) 52 396 3131
IRLANDA	(353) 1 403 9000	REINO UNIDO	(44) 1908 563888
ITALIA	(39) 02 92711		

SMC Corporation

URL http://www.smcworld.com (global) http://www.smceu.com (Europa)

El fabricante puede modificar estas especificaciones sin previo aviso.
© 2009 SMC Corporation Todos los derechos reservados.